

第88協栄丸



起重機兼Grab式浚渫船(スパッド式)

「スパッド」

浮体（船体）の移動を止めるため、船体から海底へ突き立てる円形または角形の柱状体をいいます。

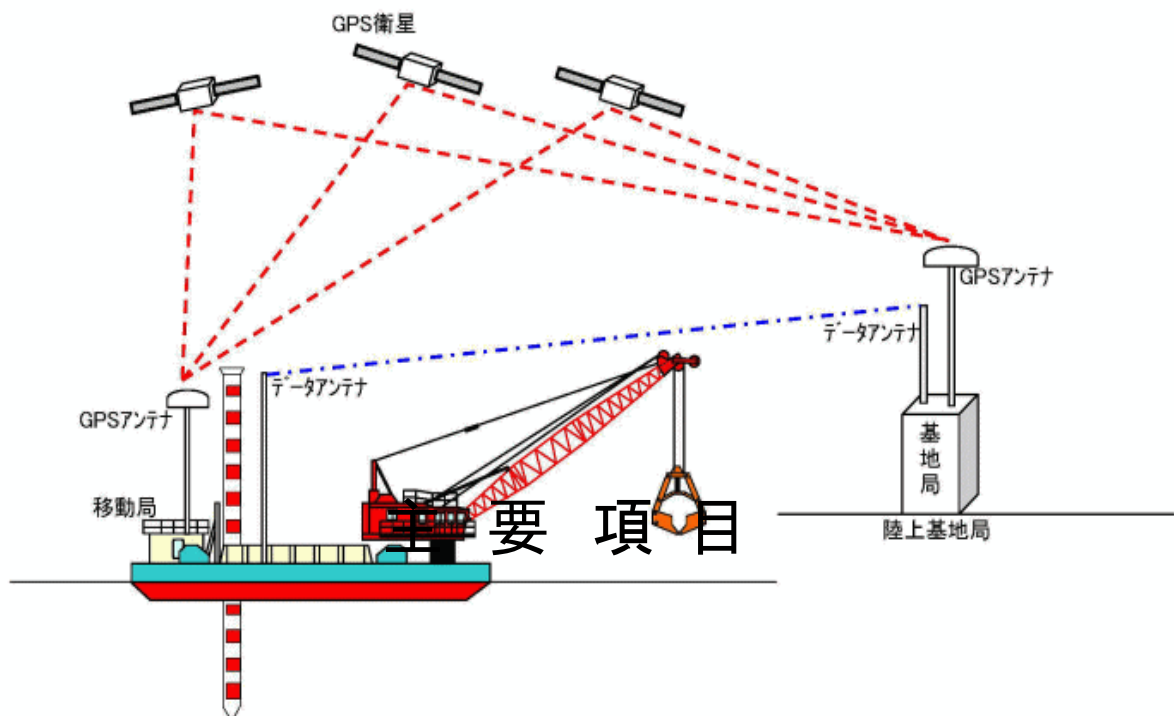
「浚渫」

航路、水路、泊地などの水底または河川の川底の土砂を掘りとること。

「Grab浚渫船施工管理システム」

本システムは、浚渫作業における GPS 船位計測システム、浚渫施工管理システムをトータルシステムとして構築することにより、浚渫作業の省人化、効率化を推進するシステムです。作業船の位置を素早く正確に計測できる GPS を活用することにより、作業船の施工および移動を効率よく管理できます。

陸上の基準局と船上移動局から構築され効率的な船位と掘削跡管理を行います。



船 体 部

船 体 寸 法	長 58.5m 巾 23.0m 深 4.0/4.5m
計 画 吃 水	2.0m
総 ト ン 数	1,200 t

浚 渫 部

制 御 方 法	電気圧手動方式及び油圧手動方式
直 巻 能 力	100 t
最 大 浚 渫 深 度	50m
巻 上 速 度	55m/min
巻 下 速 度	70m/min
旋 回 速 度	0~0.6/1.2rpm
ク ラ ブ バ ケ ッ ト	
軟 度 盤 用	25 m ³ ×60 t
硬 度 盤 用	15 m ³ ×75 t

甲 板 機 械 そ の 他

揚 錨 機	油圧独立型 4台
能力 (チェーン)	30/15 t × 7m/min φ 46mm × 300m
能力 (ワイヤー)	20/10 t × 10/20m/min (3層 C) φ 40mm × 350m
係 船 ウ イ ン チ	油圧 5 t 25m 2台
バ ー ジ 引 付 用	5 t × 15m/min (2層) φ 55mm × 100m

機 関 部

主 発 電 機 関	3600PS 300KVA
第 1 補 機	360PS 300KVA
第 2 補 機	57PS 60KVA
バウスラスタ	5 t (460PS) 1台

船 体 固 定 ス パ ッ ト

ス パ ッ ト	1,300×1,300×25.0m 2基
---------	----------------------